

SESSIONS ECRAN - AUTOM

SESSION ECRAN 1

Mercredi 5 juin 2019

1	Estimation des pertes de mesures par un observateur à mémoire finie	Thuillier Julien, Delouche David , Fantini Jacques , Kratz Frederic
2	Observateur à mémoire finie pour le diagnostic de systèmes non linéaires à temps continu et des mesures discrettes	Zhang Tngting , Kratz Frederic , Hou Yunhui, Idasiak Vincent
3	Robust tracking control design for fluid traffic dynamics	Tumash Liudmila , Canudas-De-Wit Carlos , Delle Monache Maria Laura
4	Stabilisation d'un système d'équations aux dérivées partielles paraboliques par un contrôle interne	Azar Thérèse , Perez Laetitia , Moulay Emmanuel , Prieur Christophe , Autrique Laurent
5	Représentation d'état d'ordre réduit des équations de Vlasov-Poisson	Cisse Amadou , Boutayeb Mohamed
6	Boundary Control for Output Regulation in Scale-Free Positive Networks	Nikitin Denis , Canudas-De-Wit Carlos , Frasca Paolo
7	Input-Output Stability Analysis of Decentralized Systems with Asynchronous Controllers	Thomas Jijju , Helal Laurentiu , Fiter Christophe , Van De Wouw Nathan , Richard Jean-Pierre
8	Caractérisation des jeux de sorties plates à l'aide d'un outil de calcul formel	Rammal Rim , Airimitoiaie Tudor-Bogdan , Cazaurang Franck , Melchior Pierre
9	Commande LQR décentralisée garantissant un coût individuel pour un système multi-agent: approche par un équilibre de satisfaction	Veetaseveera Jomphop , Varma Vineeth Satheeskumar , Morarescu Constantin
10	Approche hybride pour le consensus pour les réseaux dirigés et asynchrones d'agents non-holonomes	Borzone Tommaso, Morarescu Irinel Constantin , Jungers Marc, Boc Michael, Janneteau Christophe
11	Contrôle direct par approche fréquentielle	Kergus Pauline , Poussot-Vassal Charles, Demourant Fabrice
12	Approximate computing control approaches using recurrent neural networks	Jain Ayush Kumar , Berdjag Denis, Polet Philippe , Fiter Christophe , Bearee Richard

SESSION ECRAN 2

Jeudi 6 juin 2019

1	Détection de décalages temporels dans les systèmes (max,+)-linéaires à intervalles de temps.	Paya Claire , Le Corronc Euriell , Pencolé Yannick
2	Surveillance, diagnostic et pronostic de défaillances des systèmes de radio/télédiffusion	Sarih Houda , Tchangani Ayeley , Medjaher Kamal , Pere Eric
3	Pronostic de défaillances orienté système	Tamssaouet Ferhat , Nguyen Khanh Thi Phuong, Medjaher Kamal

SESSION ECRAN 2		
Jeudi 6 juin 2019		
4	SD-SON: réseaux recouvrants dédiés service basé sur les SDN	Sehaki Mehdi
5	Etude des protocoles réseaux basés sur la QoS pour la collecte et le routage de données capteurs dans le cadre du déploiement d'applications pour une gestion automatisée d'une ville intelligente	Ouhab Abdellah
6	Étude et modélisation de l'évolution des paramètres moteur en fonction de variation du pourcentage biologique dans les carburants	Hammoudi Mounia , Nelson-Gruel Dominique, Chamillard Yann
7	Vers une conception d'un système contextuel pour la détection de ruptures émotionnelles	Bendjoudi Ilyes , Vanderhaegen Frédéric, Hamad Denis
8	Sécurité des Systèmes Déterministes Linéaires: Composantes Malveillantes du Signal de Commande des Actionneurs	Escudero Cédric , Zamaï Eric
9	Dynamic Harmonic Regression approach for global terrestrial temperature system identification	Mayoufi Abir , Victor Stéphane , Malti Rachid , Aoun Mohamed

SESSION ECRAN 3		
Jeudi 6 juin 2019		
1	Commande robuste à relais : application au convertisseur buck	Ndoye Aboubacar , Lin-Shi Xuefang , Tregouet Jean François , Delpoux Romain
2	Modélisation des convertisseurs statiques en haute fréquence par la fonction de transfert	Shiri Imen
3	Modélisation dynamique d'un actionneur électromécanique industriel avec validation expérimentale	Chouaba Seif
4	Commande non linéaire de suivi de trajectoire d'effort pour un actionneur électro hydrostatique soumis à des perturbations de mouvement	Vaezi Tahereh , Bideaux Eric , Brun Xavier , Smaoui Mohamed
5	Cooperative Hunting with Drones	De Souza Jr Cristino
6	Caractérisation et contrôle de la symétrie du sillage d'un corps d'Ahmed à culot droit.	Mariette Kévin , Bideaux Eric , Eberard Damien , Bribiesca-Argomedo Federico , Sesmat Sylvie
7	Modelling and hierarchical control design for decentralized high-pressure pumps	Niederberger Stefan , Orjuela Rodolfo , Basset Michel
8	Commande dynamique de robots déformables	Thieffry Maxime
9	Robustesse de la planification de trajectoire d'un drone en environnement 3D	Ruiz Kendric, Melchior Pierre , Victor Stéphane , Chaumette Serge

SESSION ECRAN 3**Jeudi 6 juin 2019**

10	An Accelerated Subgradient Algorithm For Distributed MPC System Based On Local Optimization Problems Dynamic Sizing	Dai Xiang
11	Design of a resilient controller for an energetic system : a solar home	Prince Agbodjan Jesse James, Haessig Pierre, Bourdais Romain, Gueguen Herve

SESSION ECRAN 4**Vendredi 7 juin 2019**

1	A Global Chassis Control System Involving Active Suspensions, Direct Yaw Control and Active Front Steering	Chokor Abbas , Talj Reine , Doumiati Moustapha, Charara Ali
2	Effect of Vertical Dynamics on the Lateral Stability Control System of an Electric Vehicle	Termous Hussein , Moreau Xavier , Francis Clovis , Shraim Hassan
3	Comparison of Hinf and LPV approaches for real-time estimation of damping force in semi-active automotive suspension system	Pham Thanh Phong, Sename Olivier, Dugard Luc
4	Quelques problèmes de commande et d'estimation liés aux systèmes d'antiblocage des roues	Aguado-Rojas Missie , Pasillas-Lépine William, Loria Antonio
5	Amélioration des lois de commande de la suspension par la mutualisation des capteurs mis à disposition par les Aides à la Conduite (ADAS)	Hamrouni Emna
6	Intégration du risque accidentogène dans une architecture hiérarchisée pour les véhicules autonomes	Ruhnke Mélodie , Moreau Xavier, Benine-Neto Andre , Moze Mathieu
7	Contrôle et planification de trajectoires pour véhicules autonomes.	Said Abdallah , Chebly Alia , Talj Reine, Charara Ali , Francis Clovis, Shraim Hassan
8	Prédiction de trajet et de vitesse pour la gestion d'énergie et des polluants des véhicules hybrides électrique	Kuchly Jean, Nelson-Gruel Dominique , Charlet Alain, Chamillard Yann , Nouillant Cédric
9	Eco-conduite : de l'oreille du conducteur à la commande de voitures électriques	Solano Araque Edwin, Colin Guillaume , Chamillard Yann , Ourabah Abdel-Djalil, Cloarec Guy-Michel
10	Evidential Detection and Tracking of Multiple Objects for Autonomous Driving	Laghmara Hind , Laurain Thomas , Cudel Christophe , Lauffenburger Jean-Philippe